



Co je skryto za výpočty na PC ? Můžeme jim věřit?

Josef Daněš

Katedra matematiky
Fakulta aplikovaných věd
Západočeská univerzita

- motivační příklady
- počítání v konečné aritmetice
- podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu
- iterační princip
- metody řešení nelineárních rovnic
- příklady závažných počítačových chyb

Motivační příklady

Motto: “Hodíme to do počítače a dostaneme výsledek”

Otázky:

- Jaký je výsledek?
- Dobrý?
- Špatný?
- Proč?

Příklad 1

$$\sum_{k=1}^{100000} \frac{1}{10} = 10000$$

```
%-----  
s=0;  
h=single(1/10);  
for i=1:100000  
    s=s+h;  
end;  
s  
%-----  
  
s = 9.9985566e+03
```

Aritmetika s n -platnými ciframi s užitím zaokrouhlování nebo řezání

např. $\pi = 3,1415926535897932 \dots$

v aritmetice na 5 platných cifer :

se zaokrouhlováním $\pi \approx 3,1416$

s řezáním $\pi \approx 3,1415$

Motivační příklady

Příklad 2

Určete $f(300)$ a $g(300)$ pomocí aritmetiky se 6-ti platnými číslicami se zaokrouhlováním: $f(x) = x(\sqrt{x+1} - \sqrt{x})$ a $g(x) = \frac{x}{\sqrt{x+1} + \sqrt{x}}$

$$\text{Platí: } x(\sqrt{x+1} - \sqrt{x}) \cdot \frac{\sqrt{x+1} + \sqrt{x}}{\sqrt{x+1} + \sqrt{x}} = \frac{x(x+1-x)}{\sqrt{x+1} + \sqrt{x}} = \frac{x}{\sqrt{x+1} + \sqrt{x}}$$

$$\begin{aligned} f(300) &\approx 300(\sqrt{301} - \sqrt{300}) \\ &= 300(17,3494 - 17,3205) = 300 \cdot 0,0289 \\ &= \mathbf{8,67000} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} g(300) &\approx \frac{300}{\sqrt{301} + \sqrt{300}} \\ &= \frac{300}{17,3494 + 17,3205} = \frac{300}{34,6699} \\ &= \mathbf{8,65304} \end{aligned}$$

Přesný výsledek je **8,653049162609 ...**

Motivační příklady

Příklad 3

Určete $P(2,19)$ a $Q(2,19)$ v aritmetice na 3 platné cifry s zaokrouhlováním: $P(x) = x^3 - 3x^2 + 3x - 1$ a $Q(x) = ((x - 3)x + 3)x - 1$

Platí: $((x - 3)x + 3)x - 1 = ((x^2 - 3x + 3)x - 1 = x^3 - 3x^2 + 3x - 1$

$$P(2,19) \approx 2,19^3 - 3 \cdot 2,19^2 + 3 \cdot 2,19 - 1$$

$$= 10,5 - 3 \cdot 4,80 + 3 \cdot 2,19 - 1$$

$$= 10,5 - 14,4 + 6,57 - 1 = \mathbf{1,67}$$

$$Q(2,19) \approx ((2,19 - 3)2,19 + 3)2,19 - 1$$

$$= (-0,81 \cdot 2,19 + 3)2,19 - 1 = (-1,77 + 3)2,19 - 1$$

$$= 1,23 \cdot 2,19 - 1 = 2,69 - 1 = \mathbf{1,69}$$

Přesný výsledek je **1,685159 ...**

(pro $P(2,19)$ je chyba 0,015159, pro $Q(2,19)$ je chyba -0,004841)

Motivační příklady

Příklad 4 Řešení kvadratické rovnice $ax^2 + bx + c = 0$, $a \neq 0$

Pro nezáporný diskriminant má rovnice řešení $x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$.
Lze použít alternativní formuli (pro $c \neq 0$) $x_{1,2} = \frac{2c}{-b \mp \sqrt{b^2 - 4ac}}$.

$$x_{1,2} = \frac{2c}{-b \mp \sqrt{b^2 - 4ac}} \cdot \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}} \cdot \frac{1}{\frac{1}{2c}} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{[b^2 - (b^2 - 4ac)] \cdot \frac{1}{2c}} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

Uvažujeme rovnici s koeficienty $a = 0,05010$, $b = -98,78$, $c = 5,015$.
Kořeny rovnice pak jsou $x_1 \approx \mathbf{1971,605916}$ a $x_2 \approx \mathbf{0,05077069387}$.

V aritmetice se 4 ciframi dostaneme pro diskriminant $D = b^2 - 4ac$
 $D = 98,78^2 - 4 \cdot 0,05010 \cdot 5,015 = 9757 - 0,2004 \cdot 5,015 = 9756$
 $\sqrt{D} = \sqrt{b^2 - 4ac} = 98,77$

Standardní formule:

$$x_{1,2} = \frac{98,78 \pm 98,77}{0,1002} = \begin{cases} \mathbf{1972} \\ \mathbf{0,0998} \quad !!! \end{cases}$$

Alternativní formule:

$$x_{1,2} = \frac{10,03}{98,78 \mp 98,77} = \begin{cases} \mathbf{1003} \quad !!! \\ \mathbf{0,05077} \end{cases}$$

Shrnutí

Ke ztrátě přesnosti může docházet při

- odčítání skoro stejných hodnot
- sčítání nesrovnatelných hodnot
- násobení velkých čísel (přetečení)
- násobení malých čísel (podtečení)
- dělení malým číslem blízkým nule

Číselné soustavy

Pro zobrazování čísel v počítači není vhodná desítková soustava. Používá se dvojková soustava. Jak převádíme čísla mezi soustavami?

- zápis v desítkové soustavě:

$$1563 = (1 \cdot 10^3) + (5 \cdot 10^2) + (6 \cdot 10^1) + (3 \cdot 10^0)$$

obecně

$$N = (a_k \cdot 10^k) + (a_{k-1} \cdot 10^{k-1}) + \dots + (a_1 \cdot 10^1) + (a_0 \cdot 10^0)$$

$$N \in \mathbb{N}, \quad a_k \in \{0, 1, \dots, 8, 9\}$$

- zápis ve dvojkové soustavě:

$$1563 = (1 \cdot 2^{10}) + (1 \cdot 2^9) + (0 \cdot 2^8) + (0 \cdot 2^7) + (0 \cdot 2^6) + (0 \cdot 2^5) + \\ + (1 \cdot 2^4) + (1 \cdot 2^3) + (0 \cdot 2^2) + (1 \cdot 2^1) + (1 \cdot 2^0)$$

$$(1563)_{10} = (11000011011)_2$$

Příklad 5

Převeďte číslo 139 z desítkové do dvojkové soustavy.

```
-----  
Prevod cisla 139.00 z 10-soustavy do 2-soustavy na 8 desetinnych mist  
Znamenko ..... +  
Cela cast ..... 139  
Desetinna cast ..... 0.00  
-----
```

prevod_cele_casti =

$$\begin{array}{cccccccc} 139 : 2 = 69 : 2 = 34 : 2 = 17 : 2 = 8 : 2 = 4 : 2 = 2 : 2 = 1 \\ 1 \qquad \qquad 1 \qquad \qquad 0 \qquad \qquad 1 \qquad \qquad 0 \qquad \qquad 0 \qquad \qquad 0 \end{array}$$

Cislo 139 v 10-soustave prevedeno do 2-soustavy je 10001011.

Zbytky zapíšeme odzadu: $(139)_{10} = (10001011)_2$.

Počítání v konečné aritmetice

Příklad 6

Převeďte číslo $\frac{1}{10}$ z desítkové do dvojkové soustavy.

```
-----  
Prevod cisla 0.10 z 10-soustavy do 2-soustavy na 6 desetinných míst  
Znamenko ..... +  
Cela cast ..... 0  
Desetinna cast ..... 0.100000  
-----
```

```
prevod_desetinne_casti =
```

```
0.1 * 2 = 0.2 * 2 = 0.4 * 2 = 0.8 * 2 = 0.6 * 2 = 0.2 * 2 = 0.4  
  0       0       0       1       1       0
```

```
Cislo 0.1 v 10-soustave prevedeno do 2-soustavy je 0.000110.
```

Pokud byl výsledek větší než 1, zapsali jsme jedničku, číslo ořízli a pokračovali dál.

Ve dvojkové soustavě jde o periodické číslo (má nekonečný rozvoj).

$$(0, 1)_{10} = (0, \overline{00011})_2$$

Počítání v konečné aritmetice

Zobrazení čísel, strojová čísla

- lidé používají desítkovou soustavu
- počítače dvojkovou

Komunikace s počítačem

- zadání v 10-soustavě
- převod do 2-soustavy (počítač)
- výpočet (počítač)
- zpětný převod do 10-soustavy (počítač)
- výsledek v 10-soustavě

Binární zlomky lze vyjádřit jako sumu se zápornými mocninami dvou

$$R \in \mathbb{R} \quad 0 < R < 1 \quad d_j \in \{0, 1\}$$

$$R = (d_1 \cdot 2^{-1}) + (d_2 \cdot 2^{-2}) + \dots + (d_n \cdot 2^{-n}) + \dots$$

$$R = (0, d_1 d_2 \dots d_n \dots)_2$$

Zápis čísel

- V desítkové soustavě (vědecká notace)

$$0,000747 = 7,47 \cdot 10^{-4}$$

$$313,815 = 3,13815 \cdot 10^2$$

- Strojová čísla

normalizovaná pohyblivá řádová čárka (REAL)

$$\mathbf{x = \pm q \cdot 2^n}$$

$$\frac{1}{2} \leq q < 1 \dots \text{mantisa}$$

$n \dots$ exponent

- Předpokládáme, že počítač zobrazí číslo na nejbližší číslo, které lze zobrazit, v případě shody na větší.

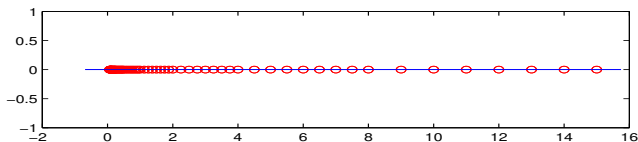
Počítání v konečné aritmetice

Příklad 7

Sestrojte všechna strojová čísla s mantisou délky 4 a exponentem v rozsahu od -3 do 4, tj.

$$x = q \cdot 2^n \quad \text{kde } q = 0, d_1 d_2 d_3 d_4 \quad n \in \{-3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, 4\}$$

$q \setminus n$	-3	-2	-1	0	1	2	3	4
0.1000 ₂	0,0625	0,125	0,25	0,5	1	2	4	8
0.1001 ₂	0,0703125	0,140625	0,28125	0,5625	1,125	2,25	4,5	9
0.1010 ₂	0,078125	0,15625	0,3125	0,625	1,25	2,5	5	10
0.1011 ₂	0,0859375	0,171875	0,34375	0,6875	1,375	2,75	5,5	11
0.1100 ₂	0,09375	0,1875	0,375	0,75	1,5	3	6	12
0.1101 ₂	0,1015625	0,203125	0,40625	0,8125	1,625	3,25	6,5	13
0.1110 ₂	0,109375	0,21875	0,4375	0,875	1,75	3,5	7	14
0.1111 ₂	0,1171875	0,234375	0,46875	0,9375	1,875	3,75	7,5	15



Příklad 8

Uvažujme množinu strojových čísel z příkladu 7.

Ukažme si, jak se v tomto stroji sečtou čísla $\frac{1}{10}$ a $\frac{1}{5}$.

Zobrazení součtu čísel A a B v zadane množine strojovych čísel s mantisou delky M a exponentem v rozsahu od Exp_min do Exp_max

Cislo A = 0.100000

Cislo B = 0.200000

Pocet čísel mantisy M = 4

Rozsah pro exponent: od -3 do 4

cislo	zapis obrazu	obraz
A = 0.10000000	0.1101×2^{-3}	0.10156250
B = 0.20000000	0.1101×2^{-2}	0.20312500
obrazA+obrazB=		
0.30468750	0.1010×2^{-1}	0.31250000
A+B= 0.30000000	0.1010×2^{-1}	0.31250000

Příklad 9

Uvažujme množinu strojových čísel z příkladu 7.

Ukažme si, jak se v tomto stroji sečtou čísla $\frac{3}{10}$ a $\frac{1}{6}$.

Zobrazení součtu čísel A a B v zadané množině strojových čísel s mantisou délky M a exponentem v rozsahu od Exp_min do Exp_max

Cislo A = 0.300000

Cislo B = 0.166667

Pocet cisel mantisy M = 4

Rozsah pro exponent: od -3 do 4

cislo	zapis obrazu	obraz
A = 0.30000000	0.1010×2^{-1}	0.31250000
B = 0.16666667	0.1011×2^{-2}	0.17187500
obrazA+obrazB=		
0.48437500	0.1000×2^0	0.50000000
A+B= 0.46666667	0.1111×2^{-1}	0.46875000

Poznámka

V předposledním příkladu 8 se shodoval obraz přesného výsledku s obrazem součtu obrazů jednotlivých sčítanců.

V posledním příkladu 9 se obraz přesného výsledku s obrazem součtu obrazů jednotlivých sčítanců neshodoval !

Chyba výpočtu v posledním příkladu 8:

$$\frac{7}{15} - 0,1000_2 \cdot 2^0 = \frac{14 - 15}{30} = -\frac{1}{30} = -0,0\overline{3}$$

Relativně:

$$\frac{\frac{1}{30}}{\frac{7}{15}} = \frac{1}{14} = \mathbf{7,14\%} \quad \mathbf{!!!}$$

Přesnost počítače

- Vymezíme-li pro mantisu 24 bitů, získáme 7 desetinných míst ($2^{24} = 16\,777\,216$).
- Vymezíme-li pro mantisu 53 bitů, získáme 16 desetinných míst ($2^{53} = 9\,007\,199\,254\,740\,992$).

Základní formáty

Formát	Bytes	Bitů pro mantisu	Bitů pro exponent
Single	4	24	8
Double	8	53	11

https://en.wikipedia.org/wiki/Single-precision_floating-point_format

https://en.wikipedia.org/wiki/Double-precision_floating-point_format

Příklad 10 S jakou chybou zobrazíme ve formátu SINGLE číslo $\frac{1}{10}$?

Pro mantisu je vyhrazeno 24 bitů, proto

$$\frac{1}{10} = 0,00011_2 \approx 0,1100\,1100\,1100\,1100\,1100\,1100_2 \cdot 2^{-3}$$

Chyba zobrazení je $0,1100_2 \cdot 2^{-27} (= \frac{1}{10} \cdot 2^{-24}) \approx 5,96 \cdot 10^{-9}$.

Pokud počítáme $\sum_{k=1}^{100000} \frac{1}{10} = 9\,998,55664$, musí být chyba větší než

$$100000 \cdot 5,96 \cdot 10^{-9} = \mathbf{5,96 \cdot 10^{-4}}.$$

Ve skutečnosti je **chyba ještě větší**, neboť v průběhu výpočtu suma roste a později přičítaná čísla $\frac{1}{10}$ jsou oproti sumě menší a jsou tedy počítány s menší přesností (viz následující příklady).

Příklad 11 Zobrazte ve formátu SINGLE číslo 10 000.

```
-----  
Prevod cisla 10000 z 10-soustavy do 2-soustavy na 0 desetinnych mist  
Cela cast ..... 10000  
Desetinna cast ..... 0.000000  
-----
```

```
prevod_cele_casti =
```

```
10000 : 2 = 5000 : 2 = 2500 : 2 = 1250 : 2 = 625 : 2 = 312 : 2 =  
      0         0         0         0         1         0
```

```
= 156 : 2 = 78 : 2 = 39 : 2 = 19 : 2 = 9 : 2 = 4 : 2 = 2 : 2 = 1  
      0         0         1         1         1         0         0
```

```
Cislo 10000 v 10-soustave prevedeno do 2-soustavy je 10011100010000.
```

$$(10000)_{10} = (10011100010000)_2 = 0,1001110001_2 \cdot 2^{14}$$

$$(10000)_{10} \approx 0,1001\ 1100\ 0100\ 0000\ 0000\ 0000_2 \cdot 2^{14}$$

Počítání v konečné aritmetice

Příklad 12 Sečtěte ve formátu SINGLE čísla 10 000 a $\frac{1}{10}$.

$$10000 \quad \dots \quad 0,1001\ 1100\ 0100\ 0000\ 0000\ 0000 \cdot 2^{14}$$

$$0,1 \quad \dots \quad 0,1100\ 1100\ 1100\ 1100\ 1100\ 1100 \cdot 2^{-3}$$

$$0,1 \text{ po SHIFTu} \quad \dots \quad 0,0000\ 0000\ 0000\ 0000\ 0110\ 0110 \cdot 2^{14}$$

$$=(01100110)_2 \cdot 2^{-24} \cdot 2^{14} = (64 + 32 + 4 + 2) \cdot 2^{-10} =$$

$$= \frac{102}{1024} \doteq 0,099609375$$

$$10000 + 0,1 \quad \dots \quad 0,1001\ 1100\ 0100\ 0000\ 0110\ 0110 \cdot 2^{14}$$

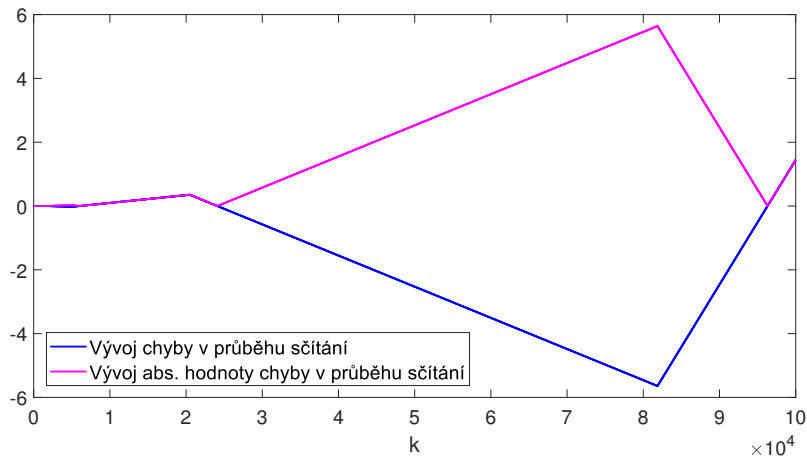
Číslo 10000 je zobrazeno přesně.

Chyba zobrazení 0,1 po SHIFTU je $\frac{1}{10} - \frac{102}{1024} \doteq 3,90625 \cdot 10^{-4}$

Shrnutí: $10000 + 0,1 \rightarrow$ výsledek s chybou $3,90625 \cdot 10^{-4}$
(v sumě z motivačního příkladu jde o jeden krok)

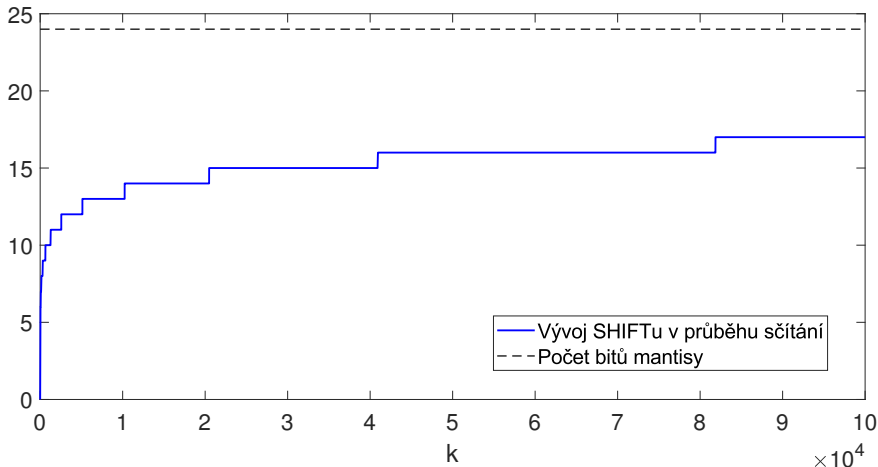
Počítání v konečné aritmetice

Podrobnější analýzou získáme graf s vyčíslenou chybou, resp. absolutní hodnotou chyby.



Počítání v konečné aritmetice

Následující obrázek ukazuje SHIFT exponentu menšího sčítance v průběhu sumace.

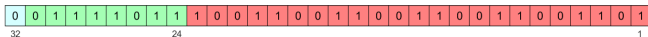


Poznámky

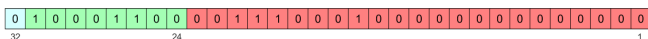
- Pokud použijeme formát DOUBLE, dostaneme přesnější výsledky, ovšem v principu bude situace obdobná, pouze se nepřesnosti projeví později.
- Existují postupy, jak eliminovat chybu při sumaci, např.
https://en.wikipedia.org/wiki/Kahan_summation_algorithm

Znázornění čísel ve formátu SINGLE

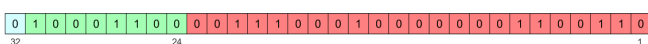
0,1



10 000



10 000,1



Příklad 13 Určete $S = 10\,000 + \pi + e$ v aritmetice na 6 platných číslic.

v dané aritmetice se zaokrouhlováním platí: $\pi \approx 3,14159$, $e \approx 2,71828$

$10\,000 + \pi \approx 10\,003,1$ $10\,003,1 + e \approx 10\,005,8$ tj. $S \approx$ **10 005,8**

Přesně: $S \approx 10\,000 + 3,14159 + 2,71828 = 10\,005,85987 \approx$ **10 005,9**

Kahanův algoritmus

```
function out = kahanova_sumace(x);  
a = x(1);           % průběžný součet  
e = 0;              % chyba výpočtu  
for j = 2:length(x)  
    b = x(j) + e;    % korigovaný sčítanec  
    s = a + b;       % odhad součtu  
    e = b - (s - a); % chyba součtu  
    a = s;  
end;  
out=a;
```

Kahanův algoritmus

```
function out = kahan(x);  
a = x(1);  
e = 0;  
for j = 2:length(x)  
    b = x(j) + e;  
    s = a + b;  
    e = b - (s - a);  
    a = s;  
end;  
out=a;
```

$x = [10000, \pi, e]$

kahan(x)

$a = 10000$

$e = 0$

$b = 3,14159 + 0$

$s = 10000 + 3,14159 = 10003,1$

$e = 3,14159 - (10003,1 - 10000) =$
 $= 0,04159$

$a = 10003,1$

$b = 2,71828 + 0,04159 = 2,75987$

$s = 10003,1 + 2,75987 = 10005,9$

$e = 2,75987 - (10005,9 - 10003,1) =$
 $= -0,04013$

$a = 10005,9$

out = **10 005,9**

Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Absolutní a relativní chyba

- x ... teoretická (přesná) hodnota
- \hat{x} ... aproximace

Absolutní chyba:

$$\varepsilon = \hat{x} - x \Rightarrow$$

$$\hat{x} = x + \varepsilon$$

$$\varepsilon = |\hat{x} - x|$$

Relativní chyba ($x \neq 0$): $\delta = \frac{|\hat{x} - x|}{|x|} = \frac{\text{absolutní chyba}}{\text{přesná hodnota}}$

např.:

$$|3,1418 - 3,1415| = 0,0003$$

$$\frac{0,0003}{3,1415} \doteq 0,0001$$

$$|31418 - 31415| = 3$$

$$\frac{3}{31415} \doteq 0,0001$$

(Absolutní chyby)

(Relativní chyby)

Platí:

$$\delta = \frac{\hat{x} - x}{x} \Rightarrow$$

$$\hat{x} = x(1 + \delta)$$

Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Příklad 14 Výpočet hodnoty funkce kosinus pro argument blízký $\frac{\pi}{2}$.

Zadej hodnotu argumentu x (blizke $\pi/2$) = 1.57078

Zadej hodnotu male zmeny (perturbace) h = 0.00001

Absolutni chyba (na vystupu)

$\cos(x+h)$ = 0.00000633

$\cos(x)$ = 0.00001633

$\cos(x+h) - \cos(x)$ = -0.00001000

Absolutni chyba (na vstupu)

$(x+h) - x = h$ = 0.00001000

Relativni chyba (na vystupu)

$(\cos(x+h) - \cos(x)) / \cos(x)$ = -0.612490

Relativni chyba (na vstupu)

$((x+h) - x) / x$ = 0.00000637

Pomer Absolutni chyby na vystupu a na vstupu je 1.00000000

Pomer Relativni chyby na vystupu a na vstupu je 96208.717628

Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Předchozí problém byl **špatně podmíněný**, protože malá relativní změna vstupních dat způsobila velkou relativní změnu výstupních dat.

Ukažme teoreticky: $x \approx \frac{\pi}{2}$, $h > 0$... malá perturbace (chyba)

absolutní chyba:

$$\cos(x+h) - \cos(x) = -2 \sin \frac{x+h}{2} \sin \frac{h}{2} \approx -2 \sin x \cdot \frac{h}{2} = -h \cdot \sin x \approx -h$$

relativní chyba: $\left| \frac{\cos(x+h) - \cos x}{\cos x} \right| \approx \left| \frac{-h \cdot \sin x}{\cos x} \right| = | -h \cdot \tan x | \approx \infty$

⇒ malá změna x na vstupu vyvolá velkou relativní změnu na výstupu
a to nezávisle na použité metodě výpočtu

$$\text{číslo podmíněnosti} = \frac{|\text{relativní chyba na výstupu}|}{|\text{relativní chyba na vstupu}|}$$

Pro použitá data vyšlo číslo podmíněnosti $\frac{0,61249}{0,637 \cdot 10^{-5}} \doteq \mathbf{0,96 \cdot 10^5}$

Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Podmíněnost úlohy řešit SLAR

Uvažujme soustavu $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$, kde $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$, $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \end{bmatrix}$, $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$

Označení:

$\Delta\mathbf{A}$... malá změna matice \mathbf{A}

$\Delta\mathbf{b}$... malá změna vektoru \mathbf{b}

$\Delta\mathbf{x}$... odpovídající změna vektoru neznámých

\mathbf{x}^* ... přesné řešení soustavy $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$

Pro pozměněná data platí:

$$(\mathbf{A} + \Delta\mathbf{A})(\mathbf{x}^* + \Delta\mathbf{x}) = \mathbf{b} + \Delta\mathbf{b}$$

Potom číslo podmíněnosti:

$$C_p = \frac{\frac{\|\Delta\mathbf{x}\|}{\|\mathbf{x}^*\|}}{\frac{\|\Delta\mathbf{A}\|}{\|\mathbf{A}\|}} \quad (\Delta\mathbf{b} = \mathbf{0}), \quad C_p = \frac{\frac{\|\Delta\mathbf{x}\|}{\|\mathbf{x}^*\|}}{\frac{\|\Delta\mathbf{b}\|}{\|\mathbf{b}\|}} \quad (\Delta\mathbf{A} = \mathbf{0})$$

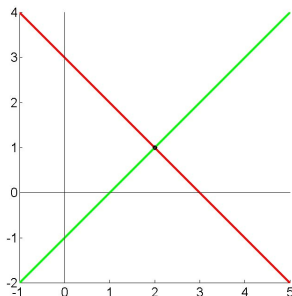
Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Příklad 15 Ukázka dobře podmíněné úlohy

(malá relativní změna vstupních dat vyvolá malou relativní změnu výstupních dat)

$$\begin{array}{l} x + y = 3 \\ x - y = 1 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{l} y = 3 - x \\ y = x - 1 \end{array}$$

řešení: $x^* = 2$, $y^* = 1$



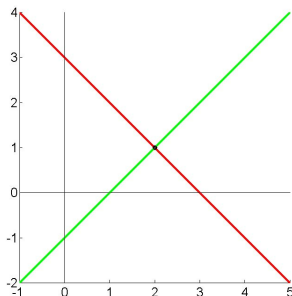
Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Příklad 15 Ukázka dobře podmíněné úlohy

(malá relativní změna vstupních dat vyvolá malou relativní změnu výstupních dat)

$$\begin{cases} x + y = 3 \\ x - y = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = 3 - x \\ y = x - 1 \end{cases}$$

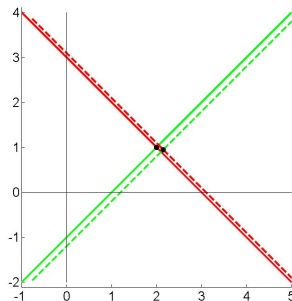
řešení: $x^* = 2, y^* = 1$



změna pravé strany

$$\begin{cases} x + y = 3,1 \\ x - y = 1,2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = 3,1 - x \\ y = x - 1,2 \end{cases}$$

řešení: $x^* = 2,15, y^* = 0,95$



Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Příklad 15 Ukázka dobře podmíněné úlohy

(malá relativní změna vstupních dat vyvolá malou relativní změnu výstupních dat)

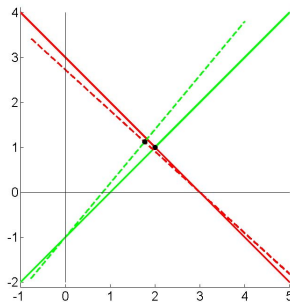
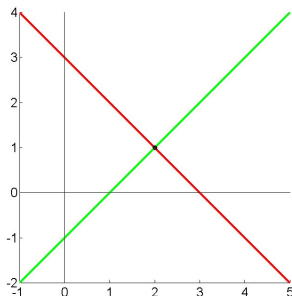
změna matice

$$\begin{cases} x + y = 3 \\ x - y = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = 3 - x \\ y = x - 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x + 1,1y = 3 \\ 1,2x - y = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = \frac{1}{1,1}(3 - x) \\ y = 1,2x - 1 \end{cases}$$

řešení: $x^* = 2, y^* = 1$

řešení: $x^* \doteq 1,77, y^* \doteq 1,12$



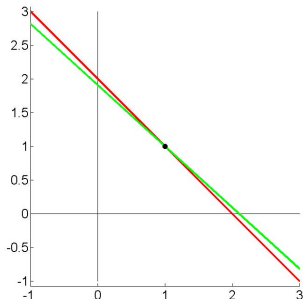
Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Příklad 16 Ukázka špatně podmíněné úlohy

(malá relativní změna vstupních dat vyvolá velkou relativní změnu výstupních dat)

$$\begin{cases} x + y = 2 \\ x + 1,1y = 2,1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = 2 - x \\ y = \frac{1}{1,1}(2,1 - x) \end{cases}$$

řešení: $x^* = 1$, $y^* = 1$



Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Příklad 16 Ukázka špatně podmíněné úlohy

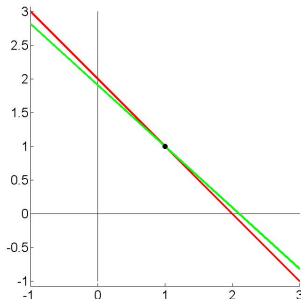
(malá relativní změna vstupních dat vyvolá velkou relativní změnu výstupních dat)

změna pravé strany

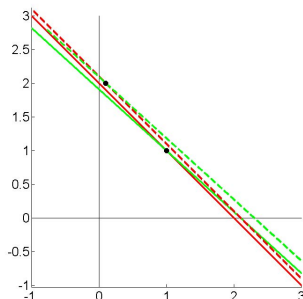
$$\begin{array}{l} x + y = 2 \\ x + 1,1y = 2,1 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{l} y = 2 - x \\ y = \frac{1}{1,1}(2,1 - x) \end{array}$$

$$\begin{array}{l} x + y = 2,1 \\ x + 1,1y = 2,3 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{l} y = 2,1 - x \\ y = \frac{1}{1,1}(2,3 - x) \end{array}$$

řešení: $x^* = 1, y^* = 1$



řešení: $x^* = 0,1, y^* = 2$



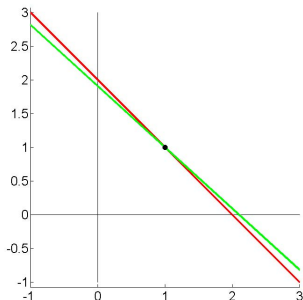
Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Příklad 16 Ukázka špatně podmíněné úlohy

(malá relativní změna vstupních dat vyvolá velkou relativní změnu výstupních dat)

$$\begin{cases} x + y = 2 \\ x + 1,1y = 2,1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = 2 - x \\ y = \frac{1}{1,1}(2,1 - x) \end{cases}$$

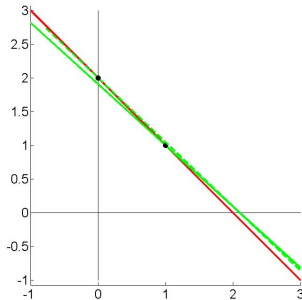
řešení: $x^* = 1, y^* = 1$



změna matice

$$\begin{cases} x + y = 2 \\ x + 1,05y = 2,1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = 2 - x \\ y = \frac{1}{1,05}(2,1 - x) \end{cases}$$

řešení: $x^* = 0, y^* = 2$



Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

$$cond = \frac{|\text{rel. změna řešení}|}{|\text{rel. změna vstup. dat}|} = \frac{\left| \frac{f(\hat{x}) - f(x)}{f(x)} \right|}{\left| \frac{\hat{x} - x}{x} \right|}$$

- Stabilita algoritmu je analogická s podmíněností úlohy. Algoritmus je stabilní, je-li výsledek relativně málo citlivý na chyby vzniklé během výpočtu.
- Přesnost výsledku je blízkost vypočteného a přesného řešení.
- Stabilita algoritmu sama o sobě negarantuje přesnost.
- Přesnost závisí na stabilitě algoritmu stejně tak jako na podmíněnosti problému.

**stabilita algoritmu + dobrá podmíněnost úlohy \Rightarrow
 \Rightarrow přesnost výsledku**

Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Vraťme se k příkladu 4, ve kterém jsme řešili kvadratickou rovnici $ax^2 + bx + c = 0$ s koeficienty $a = 0,05010$, $b = -98,78$, $c = 5,015$.

Úloha najít kořeny této kvadratické rovnice **je dobře podmíněná**, neboť pro relativní chybu na vstupu 0.001 došlo k relativní chybě na výstupu nejvýše ve stejných řádech (číslo podmíněnosti ≈ 1).

Připomeňme výsledky dvou různých vzorečků (algoritmů) v aritmetice se 4 ciframi.

Standardní formule $x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} = \frac{98,78 \pm 98,77}{0,1002} = \begin{cases} 1972 \\ 0,0998 \end{cases} !!!$

Alternativní formule $x_{1,2} = \frac{2c}{-b \mp \sqrt{b^2 - 4ac}} = \frac{10,03}{98,78 \mp 98,77} = \begin{cases} 1003 \\ 0,05077 \end{cases} !!!$

Každý z algoritmů byl nestabilní pro výpočet jednoho ze dvou kořenů.

Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

```
-----  
koreny kvadraticke rovnice s koeficienty  
a=0.0501; b=-98.78; c=5.015;  
x=roots([a b c])  
x1 = 1971.605916  
x2 = 0.050771  
-----
```

```
aa=a*1.001  
xa=roots([aa b c])  
xa1 = 1969.636229  
xa2 = 0.050771  
rel_zmena_vystup=(xa-x)./x  
-9.9903e-04  
2.5752e-08  
-----
```

```
bb=b*1.001  
xb=roots([a bb c])  
xb1 = 1973.577623  
xb2 = 0.050720  
rel_zmena_vystup=(xb-x)./x  
1.0001e-03  
-9.9905e-04  
-----
```

```
cc=c*1.001  
xc=roots([a b cc])  
xc1 = 1971.605865  
xc2 = 0.050821  
rel_zmena_vystup=(xc-x)./x  
-2.5752e-08  
1.0000e-03  
-----
```

Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Příklad 17

Určete prvních 15 členů posloupnosti, která je zadána

rekurentní formulí
$$\begin{cases} x_1 = 5 \\ x_2 = 1 \\ x_n = 20,2 x_{n-1} - 4 x_{n-2}, \quad n \geq 3. \end{cases}$$

Přesné řešení je $x_n = \left(\frac{1}{5}\right)^{n-2}$

Ověření:

$$x_1 = \left(\frac{1}{5}\right)^{1-2} = 5$$

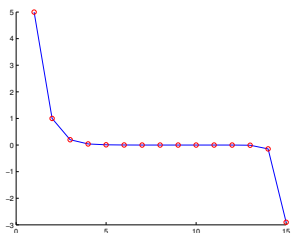
$$x_2 = \left(\frac{1}{5}\right)^{2-2} = 1$$

$$\left(\frac{1}{5}\right)^{n-2} = 20,2 \left(\frac{1}{5}\right)^{n-3} - 4 \left(\frac{1}{5}\right)^{n-4}$$

$$\left(\frac{1}{5}\right)^2 = 20,2 \cdot \frac{1}{5} - 4$$

$$0,04 = 4,04 - 4$$

n	x (n)
1	5.000000
2	1.000000
3	0.200000
4	0.040000
5	0.008000
6	0.001600
7	0.000320
8	0.000064
9	0.000013
10	0.000002
11	-0.000018
12	-0.000363
13	-0.007259
14	-0.145175
15	-2.903496



Podmíněnost úlohy a stabilita algoritmu

Obecné řešení diferenční rovnice $x_n = 20,2 x_{n-1} - 4x_{n-2}$

Řešení hledáme ve tvaru $x_n = A^n$

$$A^n = 20,2 A^{n-1} - 4 A^{n-2} \quad / \cdot A^{2-n}$$

$$A^2 = 20,2 A - 4$$

$$0 = A^2 - 20,2 A + 4$$

$$\sqrt{D} = \sqrt{20,2^2 - 4 \cdot 1 \cdot 4} = \sqrt{392,04} = 19,8$$

$$A_{1,2} = \frac{20,2 \pm 19,8}{2} = \begin{cases} 20 \\ 0,2 \end{cases}$$

Obecné řešení: $x_n = c_1 \cdot 20^n + c_2 \cdot \left(\frac{1}{5}\right)^n$

V našem případě je $c_1 = 0$.

Vlivem zaokrouhlovacích chyb se stane koeficient c_1 nenulový

\Rightarrow **nestabilní rekurze**

Iterační princip

Na **iteračním principu** je založeno velké množství metod ať z oblasti numerické matematiky, tak z celé řady dalších oblastí matematiky.

Vezměme si například polynom n -tého stupně:

$$a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0 = 0, \quad a_k \in \mathbb{C}, \quad k = 0, 1, \dots, n, \quad a_n \neq 0.$$

Polynom má právě n kořenů v \mathbb{C} počítáme-li je i s jejich násobností.

Důkaz podal Jean-Robert Argand (1806).

Uvažujme nejjednodušší případy:

• lineární rovnice $ax + b = 0$ má řešení $x_1 = -\frac{b}{a}$ ✓

• kvadratická rovnice $ax^2 + bx + c = 0$

má řešení $x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$ (Babyloňané 2000 let př.n.l.) ✓

Iterační princip

- kubická rovnice $ax^3 + bx^2 + cx + d = 0$ má řešení, kde

$$x_1 = \sqrt[3]{\left(\frac{bc}{6a^2} - \frac{b^3}{27a^3} - \frac{d}{2a}\right)} + \sqrt{\left(\frac{d}{2a} + \frac{b^3}{27a^3} - \frac{bc}{6a^2}\right)^2 + \left(\frac{c}{3a} - \frac{b^2}{9a^2}\right)^3} - \dots$$

$x_{2,3} = \dots$ Niccolo Tartaglia, Scipione del Ferro (okolo 1500) ✓

- kvartická rovnice $ax^4 + bx^3 + cx^2 + dx + e = 0$ má řešení

$x_{1,2,3,4} = \dots$ Gerolamo Cardano, Lodovico Ferrari (1540) ✓

- pro polynom stupně $n \geq 5$ $a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0 = 0$

bylo dokázáno, že obecně nelze řešení spočítat pomocí konečného počtu kroků pomocí operací $+$, $-$, \cdot , $/$ a libovolné odmocniny $\sqrt[r]{}$, $r \in \mathbb{N}$

Paolo Ruffini (nekompletní 1813), Niels Henrik Abel (1824) ✗

Příklad 18 Hledání kořenů polynomu $P(x) = (x - 1)^n$.

Implementace v Matlabu (například pro $n = 4$)

```
%-----  
polynom=poly([ 1 1 1 1 ])  
koreny=roots(polynom)  
%-----  
  
polynom =   1   -4    6   -4    1  
  
koreny =  
  
1.000223371630863e+00  
9.999999706778071e-01 + 2.233423015147889e-04i  
9.999999706778071e-01 - 2.233423015147889e-04i  
9.997766870135252e-01
```

Metody řešení nelineárních rovnic

Příklad 19 Najděte kladné řešení rovnice $x^2 + x - 2 = 0$.

- 1. způsob:

úlohu lze řešit použitím vzorce pro řešení kvadratické rovnice

$$x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

v našem případě vyjde:

$$x_{1,2} = \frac{-1 \pm \sqrt{1 + 4 \cdot 2}}{2 \cdot 1} = \frac{-1 \pm 3}{2} = \begin{cases} 1 \\ -2 \end{cases}$$

Odpověď: Kladné řešení rovnice je $\alpha = 1$.

Tento výpočet patří mezi **přímé metody**, tj. teoreticky po konečném počtu operací nalezneme přesné řešení. Je třeba si uvědomit, že jen pro některé problémy máme k dispozici vzorec a lze je řešit přímo.

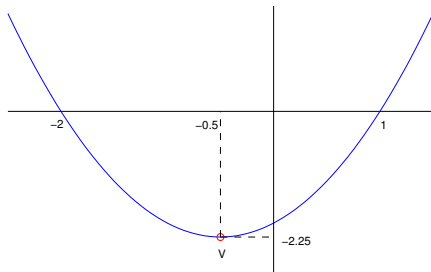
Metody řešení nelineárních rovnic

- 2. způsob:

pro řešení můžeme použít nějakou **iterační metodu**
jak vypadá graf funkce $y = x^2 + x - 2$?

$$y = \underbrace{\left(x + \frac{1}{2}\right)^2}_{x^2 + x + \frac{1}{4}} - \frac{1}{4} - 2$$

vrchol odpovídá bodu, ve kterém
je funkční hodnota minimální, tj.
pro $x = -\frac{1}{2}$ je $f\left(-\frac{1}{2}\right) = -2,25$



Princip iteračních metod spočívá v konstrukci posloupnosti
přibližných řešení tak, aby přesné řešení bylo limitním případem.
Musíme zadat **počáteční aproximaci** a iterační postup nějakým
způsobem **ukončit** (po konečném počtu kroků).

Metoda půlení intervalu (bisekce)

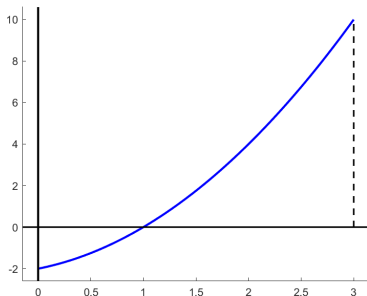
Algoritmus:

- ❶ Zadáme $\varepsilon > 0$, a , b
- ❷ $s = (a + b)/2$
- ❸ Je-li $f(s) = 0$, pak $x = s$, KONEC
- ❹ Je-li $f(s) \neq 0$, pak
 je-li $f(a) \cdot f(s) < 0$, pak $b = s$
 jinak $a = s$
- ❺ Je-li $b - a \geq \varepsilon$, pak jdi na 2)
 jinak $x = (a + b)/2$, KONEC

Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda pulení intervalu pro řešení nelineární rovnice $f(x)=0$ na intervalu $<0,3>$ a zastavovací podmínku $b-a<0.1$

$$f(x)=x^2+x-2$$

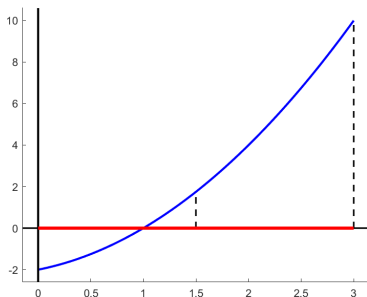


krok	a	b	s	f(a)	f(b)	f(s)

Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda pulení intervalu pro řešení nelineární rovnice $f(x)=0$ na intervalu $\langle 0,3 \rangle$ a zastavovací podmínku $b-a < 0.1$

$$f(x) = x^2 + x - 2$$

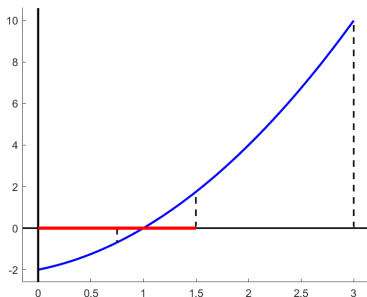


krok	a	b	s	f(a)	f(b)	f(s)
0	0.0000	3.0000	1.5000	-2.0000	10.0000	1.7500

Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda pulení intervalu pro řešení nelineární rovnice $f(x)=0$ na intervalu $\langle 0,3 \rangle$ a zastavovací podmínku $b-a < 0.1$

$$f(x) = x^2 + x - 2$$

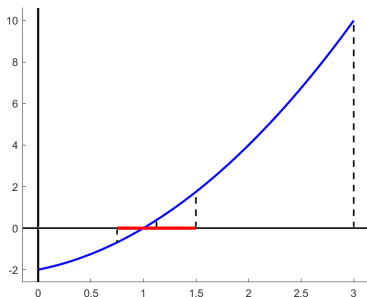


krok	a	b	s	f(a)	f(b)	f(s)
0	0.0000	3.0000	1.5000	-2.0000	10.0000	1.7500
1	0.0000	1.5000	0.7500	-2.0000	1.7500	-0.6875

Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda pulení intervalu pro řešení nelineární rovnice $f(x)=0$ na intervalu $\langle 0,3 \rangle$ a zastavovací podmínku $b-a < 0.1$

$$f(x) = x^2 + x - 2$$

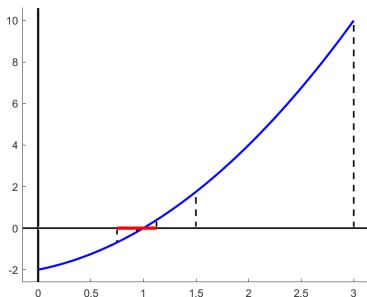


krok	a	b	s	f(a)	f(b)	f(s)
0	0.0000	3.0000	1.5000	-2.0000	10.0000	1.7500
1	0.0000	1.5000	0.7500	-2.0000	1.7500	-0.6875
2	0.7500	1.5000	1.1250	-0.6875	1.7500	0.3906

Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda pulení intervalu pro řešení nelineární rovnice $f(x)=0$ na intervalu $\langle 0,3 \rangle$ a zastavovací podmínku $b-a < 0.1$

$$f(x) = x^2 + x - 2$$

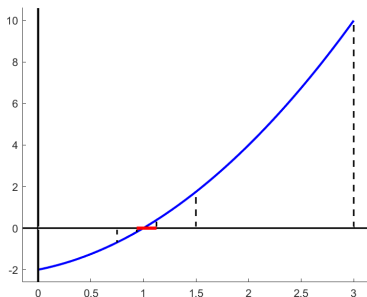


krok	a	b	s	f(a)	f(b)	f(s)
0	0.0000	3.0000	1.5000	-2.0000	10.0000	1.7500
1	0.0000	1.5000	0.7500	-2.0000	1.7500	-0.6875
2	0.7500	1.5000	1.1250	-0.6875	1.7500	0.3906
3	0.7500	1.1250	0.9375	-0.6875	0.3906	-0.1836

Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda pulení intervalu pro řešení nelineární rovnice $f(x)=0$ na intervalu $(0,3)$ a zastavovací podmínku $b-a < 0.1$

$$f(x) = x^2 + x - 2$$

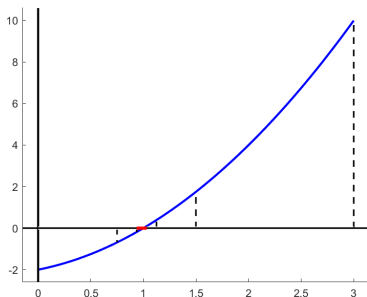


krok	a	b	s	f(a)	f(b)	f(s)
0	0.0000	3.0000	1.5000	-2.0000	10.0000	1.7500
1	0.0000	1.5000	0.7500	-2.0000	1.7500	-0.6875
2	0.7500	1.5000	1.1250	-0.6875	1.7500	0.3906
3	0.7500	1.1250	0.9375	-0.6875	0.3906	-0.1836
4	0.9375	1.1250	1.0313	-0.1836	0.3906	0.0947

Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda pulení intervalu pro řešení nelineární rovnice $f(x)=0$ na intervalu $(0,3)$ a zastavovací podmínku $b-a < 0.1$

$$f(x) = x^2 + x - 2$$



krok	a	b	s	f(a)	f(b)	f(s)
0	0.0000	3.0000	1.5000	-2.0000	10.0000	1.7500
1	0.0000	1.5000	0.7500	-2.0000	1.7500	-0.6875
2	0.7500	1.5000	1.1250	-0.6875	1.7500	0.3906
3	0.7500	1.1250	0.9375	-0.6875	0.3906	-0.1836
4	0.9375	1.1250	1.0313	-0.1836	0.3906	0.0947
5	0.9375	1.0313	0.9844	-0.1836	0.0947	-0.0466

Metoda prosté iterace

Algoritmus:

- ❶ Zadáme $x_0 \in \langle a; b \rangle$, $\varepsilon > 0$
- ❷ $x_{k+1} = \varphi(x_k)$
- ❸ Je-li $|x_{k+1} - x_k| < \varepsilon$,
pak $x = x_{k+1}$, KONEC
jinak jdi na 2)

Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda prosté iterace pro řešení nelineární rovnice $x = \phi(x)$
pro počáteční aproximaci $x_0 = 1.5$ a zast. podmínku $|x(k) - x(k-1)| < 0.1$

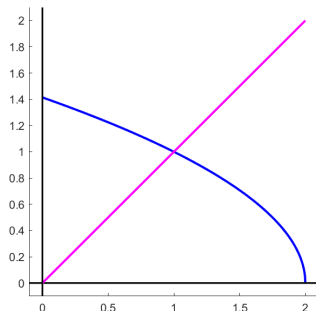
$$x^2 + x - 2 = 0$$

$$x^2 = 2 - x$$

$$x = \sqrt{2 - x}$$

tj. $\phi(x) = \sqrt{2 - x}$

krok	$x(k)$	$ x(k) - x(k-1) $
------	--------	-------------------



Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda prosté iterace pro řešení nelineární rovnice $x = \phi(x)$
pro počáteční aproximaci $x_0 = 1.5$ a zast. podmínku $|x(k) - x(k-1)| < 0.1$

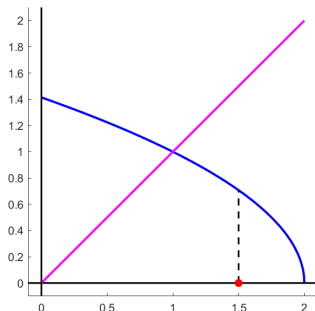
$$x^2 + x - 2 = 0$$

$$x^2 = 2 - x$$

$$x = \sqrt{2 - x}$$

$$\text{tj. } \phi(x) = \sqrt{2 - x}$$

krok	$x(k)$	$ x(k) - x(k-1) $
0	1.500000	



Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda prosté iterace pro řešení nelineární rovnice $x = \phi(x)$
pro počáteční aproximaci $x_0 = 1.5$ a zast. podmínku $|x(k) - x(k-1)| < 0.1$

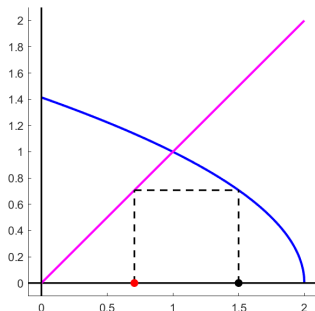
$$x^2 + x - 2 = 0$$

$$x^2 = 2 - x$$

$$x = \sqrt{2 - x}$$

tj. $\phi(x) = \sqrt{2 - x}$

krok	$x(k)$	$x(k) - x(k-1)$
0	1.500000	
1	0.707107	-0.792893



Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda prosté iterace pro řešení nelineární rovnice $x = \phi(x)$
pro počáteční aproximaci $x_0 = 1.5$ a zast. podmínku $|x(k) - x(k-1)| < 0.1$

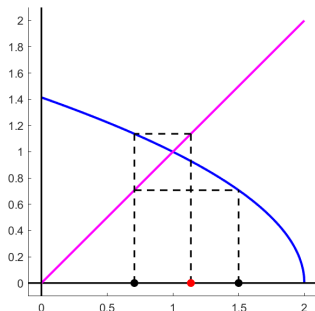
$$x^2 + x - 2 = 0$$

$$x^2 = 2 - x$$

$$x = \sqrt{2 - x}$$

tj. $\phi(x) = \sqrt{2 - x}$

krok	$x(k)$	$x(k) - x(k-1)$
0	1.500000	
1	0.707107	-0.792893
2	1.137055	0.429948



Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda prosté iterace pro řešení nelineární rovnice $x = \phi(x)$
pro počáteční aproximaci $x_0 = 1.5$ a zast. podmínku $|x(k) - x(k-1)| < 0.1$

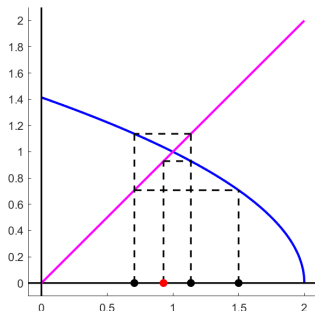
$$x^2 + x - 2 = 0$$

$$x^2 = 2 - x$$

$$x = \sqrt{2 - x}$$

tj. $\phi(x) = \sqrt{2 - x}$

krok	$x(k)$	$x(k) - x(k-1)$
0	1.500000	
1	0.707107	-0.792893
2	1.137055	0.429948
3	0.928949	-0.208106



Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda prosté iterace pro řešení nelineární rovnice $x = \phi(x)$
pro počáteční aproximaci $x_0 = 1.5$ a zast. podmínku $|x(k) - x(k-1)| < 0.1$

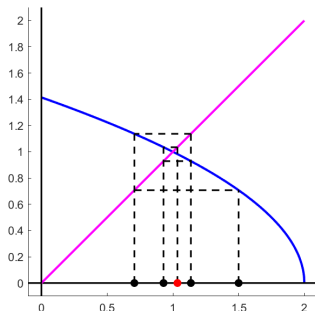
$$x^2 + x - 2 = 0$$

$$x^2 = 2 - x$$

$$x = \sqrt{2 - x}$$

$$\text{tj. } \phi(x) = \sqrt{2 - x}$$

krok	$x(k)$	$x(k) - x(k-1)$
0	1.500000	
1	0.707107	-0.792893
2	1.137055	0.429948
3	0.928949	-0.208106
4	1.034916	0.105968



Metody řešení nelineárních rovnic

Metoda prosté iterace pro řešení nelineární rovnice $x = \phi(x)$
pro počáteční aproximaci $x_0 = 1.5$ a zast. podmínku $|x(k) - x(k-1)| < 0.1$

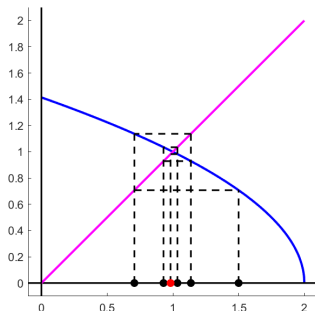
$$x^2 + x - 2 = 0$$

$$x^2 = 2 - x$$

$$x = \sqrt{2 - x}$$

$$\text{tj. } \phi(x) = \sqrt{2 - x}$$

krok	$x(k)$	$x(k) - x(k-1)$
0	1.500000	
1	0.707107	-0.792893
2	1.137055	0.429948
3	0.928949	-0.208106
4	1.034916	0.105968
5	0.982387	-0.052529



Newtonova metoda (metoda tečen)

Algoritmus:

❶ Zadáme $x_0 \in \langle a; b \rangle$, $\varepsilon > 0$

❷
$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$

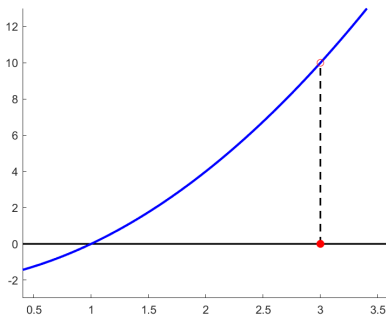
❸ Je-li $|x_{k+1} - x_k| < \varepsilon$,
pak $x = x_{k+1}$, **KONEC**
jinak jdi na 2)

Metody řešení nelineárních rovnic

Newtonova metoda pro řešení nelineární rovnice $f(x)=0$
pro počáteční aproximaci $x_0=3$ a zastavovací podmínku $|x(k)-x(k-1)| < 0.1$

$$f(x) = x^2 + x - 2$$

$$f'(x) = 2x + 1;$$



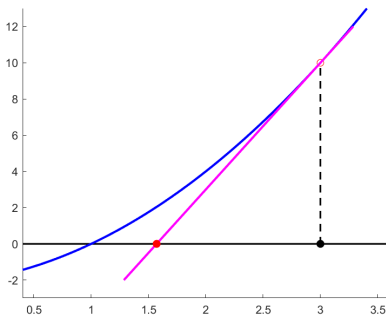
krok	$x(k)$	$ x(k) - x(k-1) $	$f(x(k))$
0	3.00000000		

Metody řešení nelineárních rovnic

Newtonova metoda pro řešení nelineární rovnice $f(x)=0$
pro počáteční aproximaci $x_0=3$ a zastavovací podmínku $|x(k)-x(k-1)| < 0.1$

$$f(x) = x^2 + x - 2$$

$$f'(x) = 2x + 1;$$



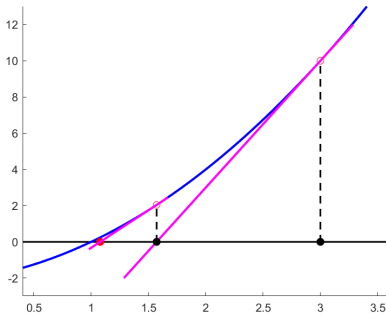
krok	$x(k)$	$ x(k) - x(k-1) $	$f(x(k))$
0	3.00000000		
1	1.57142857	1.42857143	2.04081633

Metody řešení nelineárních rovnic

Newtonova metoda pro řešení nelineární rovnice $f(x)=0$
pro počáteční aproximaci $x_0=3$ a zastavovací podmínku $|x(k)-x(k-1)| < 0.1$

$$f(x) = x^2 + x - 2$$

$$f'(x) = 2x + 1;$$



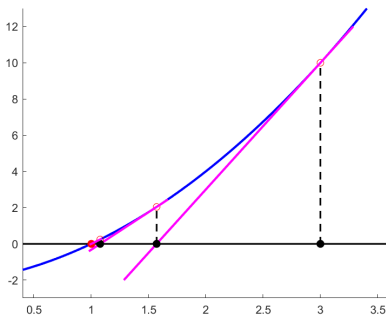
krok	$x(k)$	$ x(k) - x(k-1) $	$f(x(k))$
0	3.00000000		
1	1.57142857	1.42857143	2.04081633
2	1.07881773	0.49261084	0.24266544

Metody řešení nelineárních rovnic

Newtonova metoda pro řešení nelineární rovnice $f(x)=0$
pro počáteční aproximaci $x_0=3$ a zastavovací podmínku $|x(k)-x(k-1)| < 0.1$

$$f(x) = x^2 + x - 2$$

$$f'(x) = 2x + 1;$$

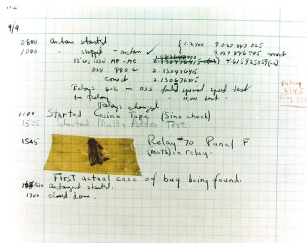


krok	$x(k)$	$ x(k) - x(k-1) $	$f(x(k))$
0	3.00000000		
1	1.57142857	1.42857143	2.04081633
2	1.07881773	0.49261084	0.24266544
3	1.00196737	0.07685036	0.00590598

Příklady závažných počítačových chyb

Význam slova **bug**

- Programátorská chyba se často i v češtině označuje anglickým výrazem **bug** a proces jejího odstraňování ladění (**debugování**).
- **Bug** znamená doslova moucha, štěnice nebo obecně brouk. Označení použil T. A. Edison již v roce 1878, když mluvil o svých vynálezech. S počítači pak pronikl do mnoha dalších jazyků.
- Známá je historka o molu zachyceném na relé počítače Mark II dne 9. září 1947. Mol byl pečlivě vyproštěn a nalepen do záznamu s poznámkou “první skutečný případ nalezeného **bugu**”.



- radiologický přístroj pro léčbu nádorů ozařováním
- červen 1985 - leden 1987 prokázáno **6 případů úmrtí**
- ozařoval ve dvou režimech (x-paprsky, elektrony)

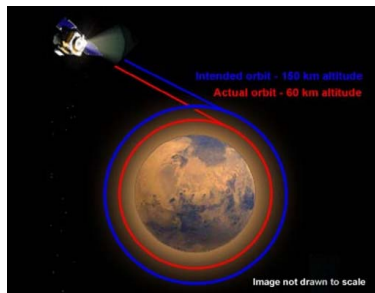


chyby v programu (nedostatečně ošetřené situace):

- **race condition** - souběh událostí
chyba při nastavení parametrů operátorem a jejich rychlé opravě
- jedna z bezpečnostních funkcí přístroje kontrolovala nastavené parametry a správný stav indikovala 0 v registru, při chybném nastavení hodnotu registru zvětšila o 1
co se stalo po 256. neúspěšné kontrole?
(pro čítač byl vyhrazen 1 Byte = 8 bitů)

Mars Climate Orbiter

- 11.12.1998 z kosmodromu Eastern Test Range startuje raketa Delta 7425
- 23.9.1999 dorazil k Marsu satelit Mars Climate Orbiter
- nepodařilo se “zakotvit” jej na plánované oběžné dráze (cca 150 km)
- ve skutečnosti se dostal na jinou oběžnou dráhu (cca 60 km)
- příčina:
 - tým v řídicím středisku v Coloradu používal anglické měrné jednotky
 - navigační tým v Kalifornii používali metrické
- satelit shořel v atmosféře **cca 300 000 000 USD**
- https://cs.wikipedia.org/wiki/Mars_Climate_Orbiter



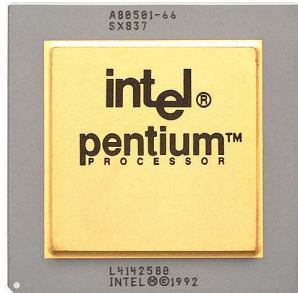
Ariane 5

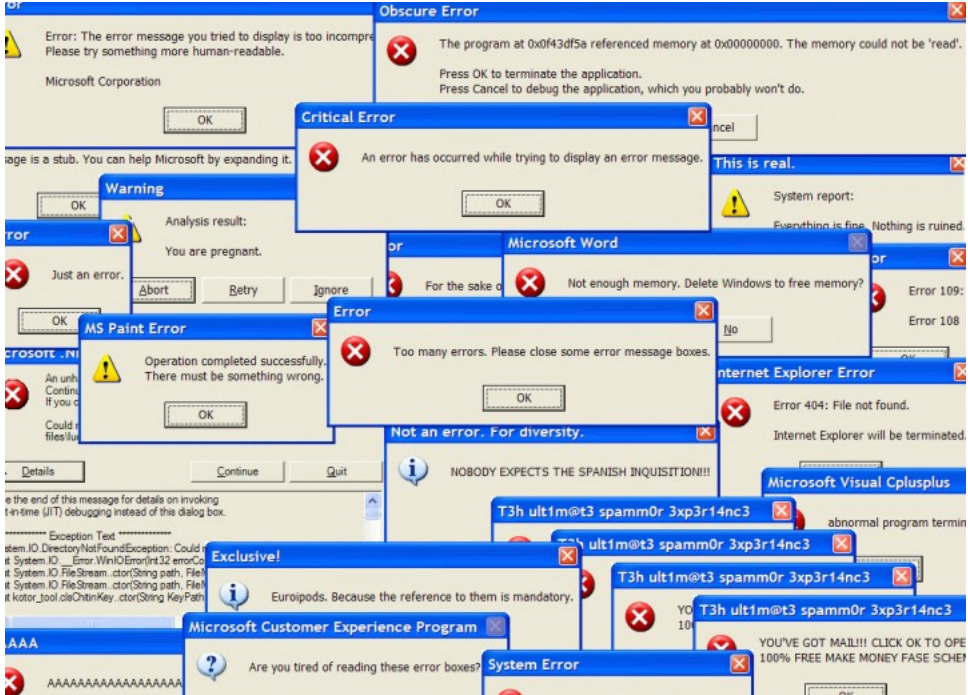
- nosná raketa ESA, v roce 1996 byla zničena 40 sekund po startu
- následník Ariane 4, používala její sw, avšak Ariane 5 dosahovala při startu 5x většího zrychlení
- situaci měla řešit rutina, která konvertovala 16-bitová čísla na 64-bitová čísla
- rutina byla z důvodu “efektivity” vypnuta, hodnoty zrychlení se dostaly mimo očekávaný rozsah a došlo k **přetečení**
- Ariane 5 se sebezničila **cca 370 000 000 USD**
- <https://www.youtube.com/watch?v=N6PWATvLQCY>



Pentium FDIV bug

- 1994, Professor Thomas Nicely (Lynchburg College, Virginia, USA)
- chyba procesoru Intel P5 Pentium (in floating point unit)
- nesprávné výsledky při dělení desetinných čísel
- způsobeno nevyplněnou tabulkou v matematickém koprocesoru
- ruční ověření například pomocí zadání výpočtu
 - 1 správná hodnota $\frac{4195835}{3145727} = 1.333820449136241002$
vypočtená hodnota $\frac{4195835}{3145727} = 1.333739068902037589$
 - 2 správná hodnota $\frac{3145727 \times 4195835}{3145727} = 4195835$
vypočtená hodnota $\frac{3145727 \times 4195835}{3145727} = 4195579$
- celková škoda **cca 500 000 000 USD**
- <https://faculty.lynchburg.edu/~nicely/pentbug/pentbug.html>





Děkuji za pozornost.